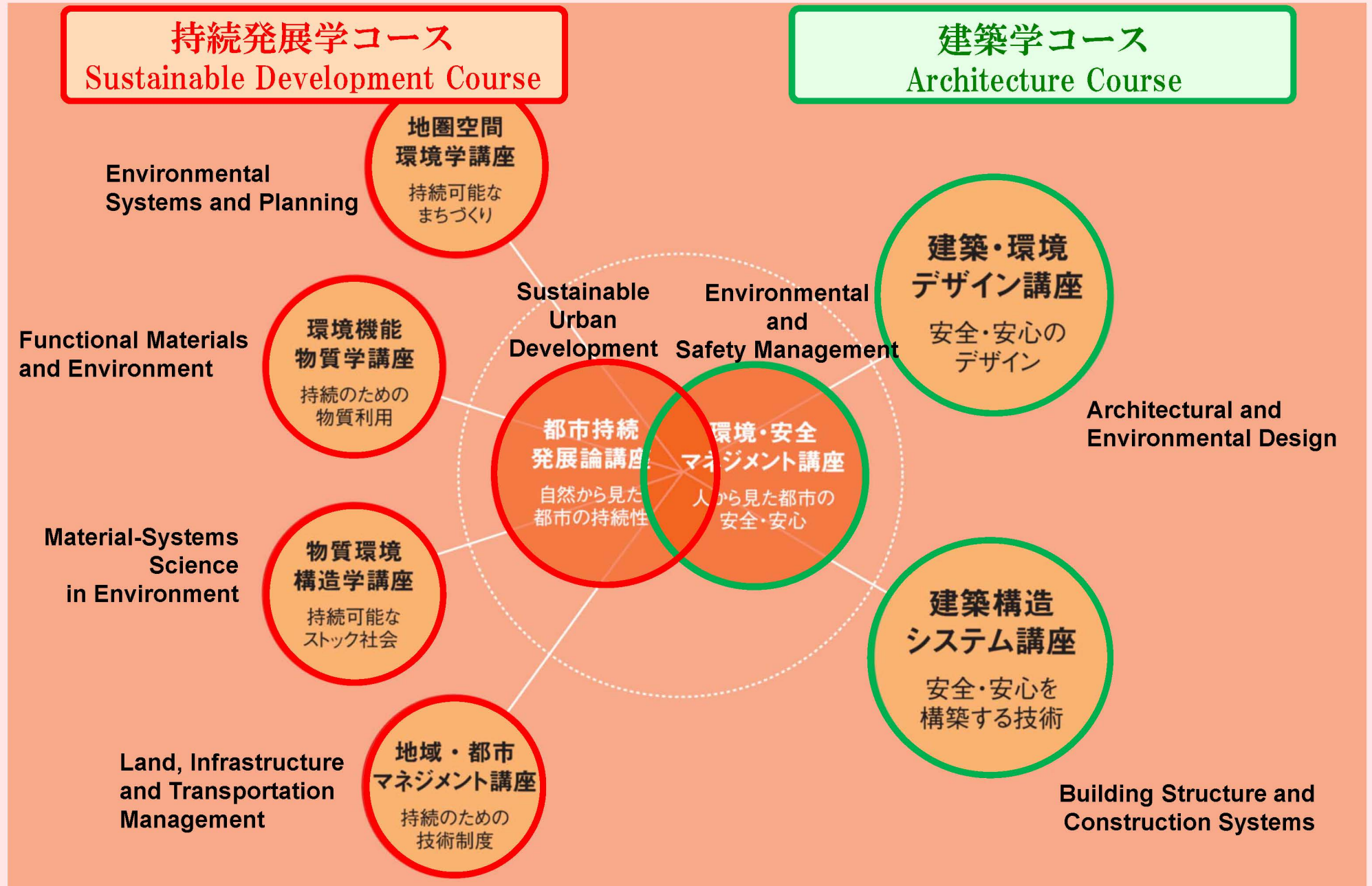


都市環境学専攻

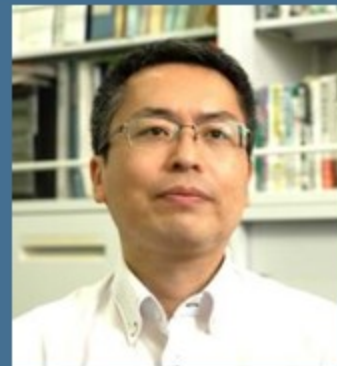


Department of Environmental Engineering and Architecture

スマートモビリティと これからの都市交通計画

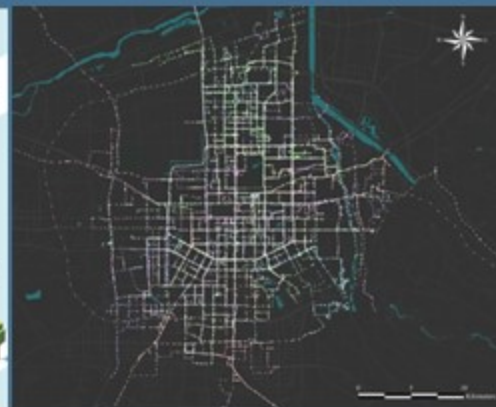
都市環境学専攻地域・都市マネジメント講座

教授 三輪富生 Prof. Tomio MIWA



新しい交通サービスのマネジメント

- ・ 新しい交通サービスの需要予測
- ・ 自動運転車の配車配送計画
- ・ 移動体データによる交通解析
- ・ 交通流シミュレーション, 交通量配分



これからの都市と交通のあり方

- ・ 住環境に対する主観的評価を考慮した地域交通サービスの計画
- ・ スマートモビリティの公共財化の検討
- ・ 新たな交通サービスと居住地分布

地域コミュニティの助け合い支援

- ・ 住民同士による移動支援サービスの社会実装
- ・ 住民による地域交通サービスの計画の支援

ボランティア輸送



マルチモーダルな交通空間の創出

准教授 井料 美帆
Associate Professor
Miho IRYO



都市環境学専攻 地域・都市マネジメント講座

自動車や歩行者，様々なモビリティの利用者が，安全・快適に移動し，滞在できる道路交通空間のあり方について研究しています。

安全性

- 歩行者が安全に横断できるための道路構造や自動車挙動（自動運転車含む）の要件分析



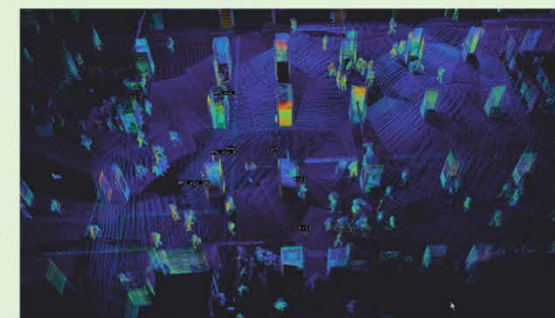
バーチャルリアリティ環境での歩行者横断実験

快適性

- 利用者認識に基づく歩行者のサービス水準評価
- 多様な機能を充足する道路空間の計画・設計

円滑性

- 駅コンコース内の人流分析
- 交通信号制御の改良・高度化



新しいモビリティとの共存

- 自動運転や一人乗り小型モビリティ（電動キックボード等）に対するリスク評価（歩行者の主観的リスクと衝突回避の客観的安全性の両面から分析）
- 新しいモビリティを導入することへの社会的受容性の検討

